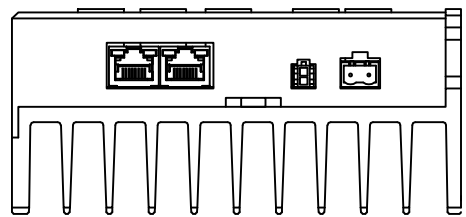
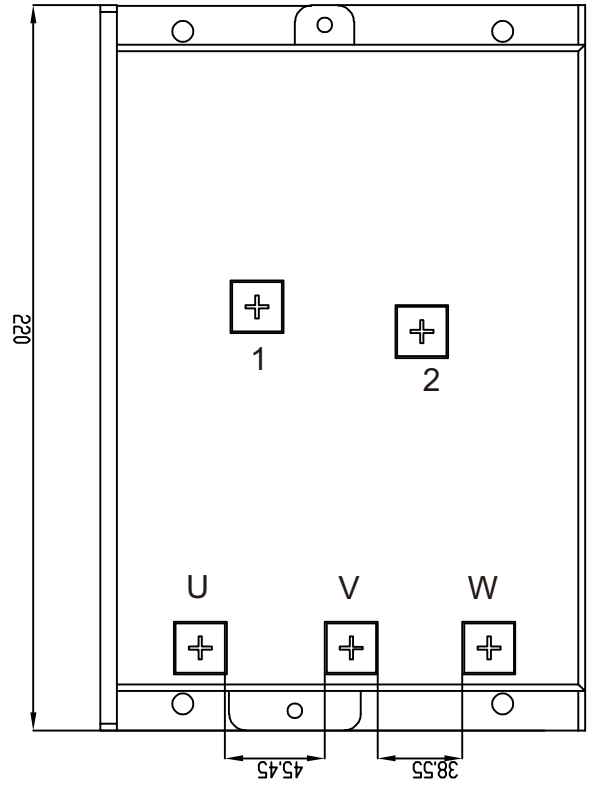
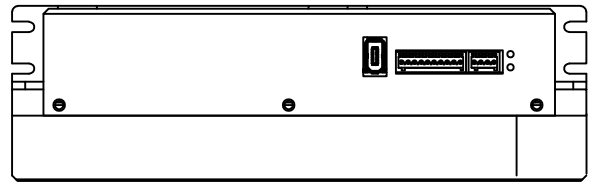
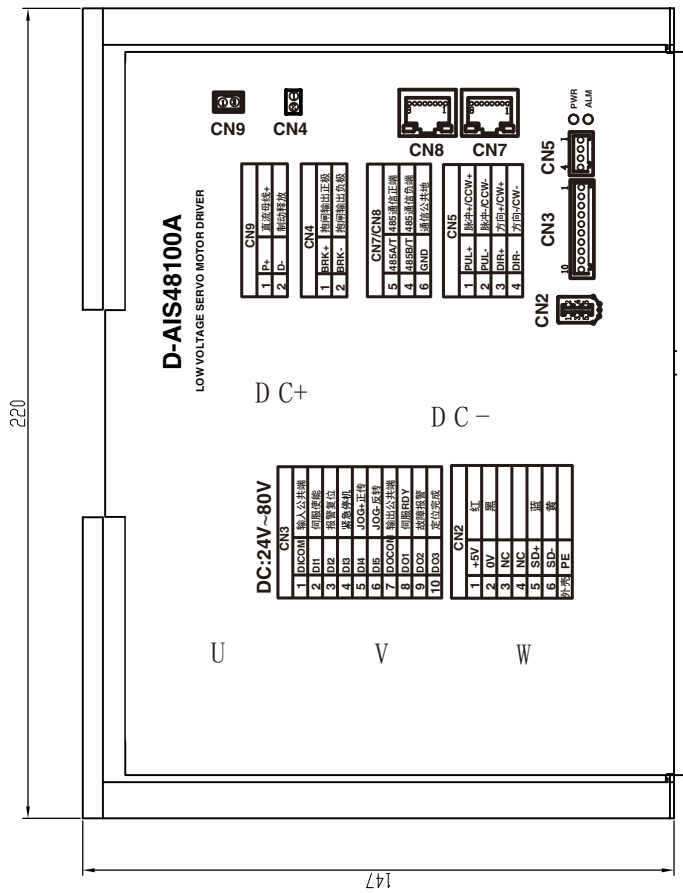


# 驱动器安装尺寸

产品型号：D-AIS48100A

额定电压：24~72V

额定电流：100A



适用驱动型号：D-AISXX005A/D-AISXX0015A/D-AISXX0025A/D-AISXX0040A/D-AISXX00100A

分体式AI MOTOR 驱动接口图

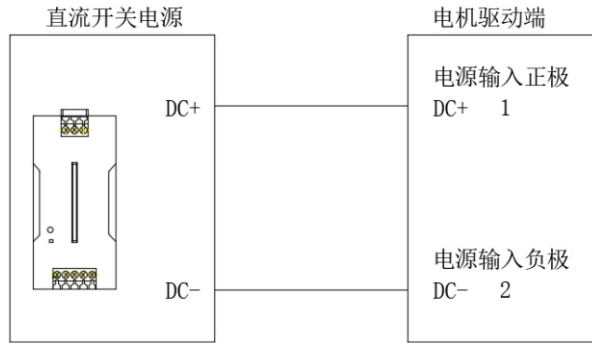
	序号	符号	功能	注释
正面端子标识	1	DC+	输入电源正极	外部输入的直流电源必须区分正负极；电压范围：DC:24~72V
	2	DC-	输入电源负极	
	3	W	电机W相	适配电机的动力线UVW接口
	4	V	电机V相	
	5	U	电机U相	
CN2 	1	5V+	电机编码器电源接口	适配电机的编码器电源接口
	2	GND		
	3	NC	空端子	无作用
	4	NC	空端子	无作用
	5	SD+	电机编码器通讯接口	适配电机的编码器通讯接口
	6	SD-		
CN3 	1	DI-COM	输入信号公共端	所有输入DI信号的公共端。 DI-COM接正极，DI控制负极有效 DI-COM接负极，DI控制正极有效
	2	DI1	输入信号端子1	出厂默认分配功能：伺服使能
	3	DI2	输入信号端子2	出厂默认分配功能：报警复位
	4	DI3	输入信号端子3	出厂默认分配功能：紧急停机
	5	DI4	输入信号端子4	出厂默认分配功能：JOG正向点动
	6	DI5	输入信号端子5	出厂默认分配功能：JOG负向点动
	7	DO-COM	输出信号公共端	所有输出DO信号的公共端。 DO-COM接正极，DO动作输出正 DO-COM接负极，DO动作输出负
	8	DO1	输出信号端子1	出厂默认分配功能：伺服准备好
	9	DO2	输出信号端子2	出厂默认分配功能：故障报警输出
	10	DO3	输出信号端子3	出厂默认分配功能：定位完成输出
CN4 	1	BRK+	抱闸输出正极	适配电机的机械抱闸（刹车）接口
	2	BRK-	抱闸输出负极	

端子	序号	符号	功能	注释
CN5 	1	PUL+	脉冲正极CW+	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ 脉冲+方向方式时： DIR为方向信号输入， PUL为脉冲信号输入；</li> <li>■ 差分输入方式时： DIR为CCW方向脉冲输入， PUL为CW方向脉冲输入；</li> <li>■ DC5V-DC24V范围有效。</li> </ul>
	2	PUL-	脉冲负极CW-	
	3	DIR+	方向正极/CCW+	
	4	DIR-	方向负极/CCW-	
CN7/CN8 	1	NC	厂家保留	引脚1、2、3脚一定不要接入任何线缆，否则造成驱动器损坏。
	2	NC	厂家保留	
	3	NC	厂家保留	
	4	485B	RS485 通讯负端	用作RS485通讯使用，多台驱动485通讯可以使用CN7/CN8“手拉手”方式接线。
	5	485A	RS485 通讯正端	
	6	GND	公共地	
	7	NC	空端子	
	8	NC	空端子	
CN9 	1	D-	制动释放	外接制动泄放电阻。当负载惯量较大，建议外接制动泄放电阻。
	2	P+	直流母线+	

分体式驱动 CN9接口泄放制动电阻选型规格参考表

分体式驱动型号	额定输出电流	外接制动电阻阻值要求	外接制动电阻功率要求
D-AISXX005A	5A	10欧姆~30欧姆区间	大于100W
D-AISXX0015A	15A	10欧姆~30欧姆区间	大于100W
D-AISXX0025A	25A	10欧姆~30欧姆区间	大于100W
D-AISXX0040A	40A	5欧姆~15欧姆区间	大于200W
D-AISXX00100A	100A	5欧姆~15欧姆区间	大于200W

输入电源接线

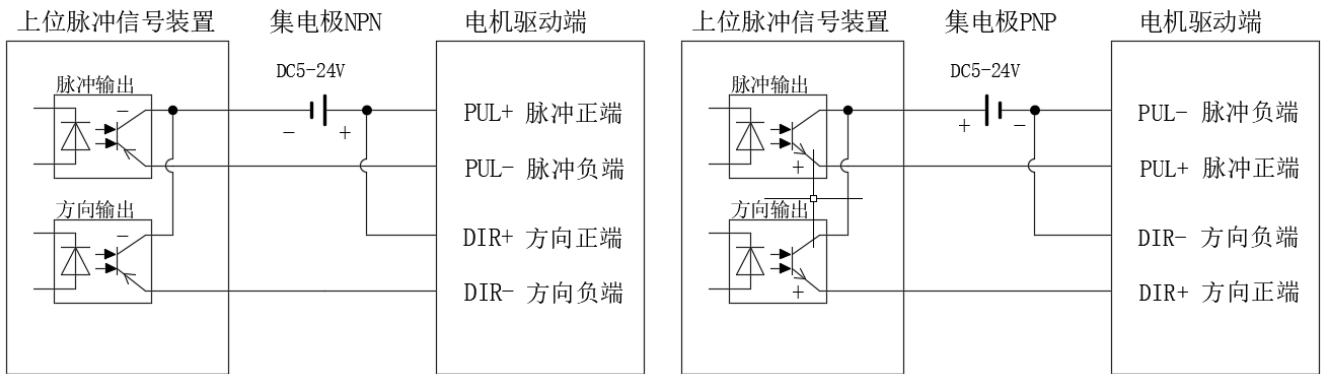


注1：电源输入端子严格区分正负极，不同型号产品输入电源电压范围可能不一样，请阅览上章节对应型号硬件接口参考接线；

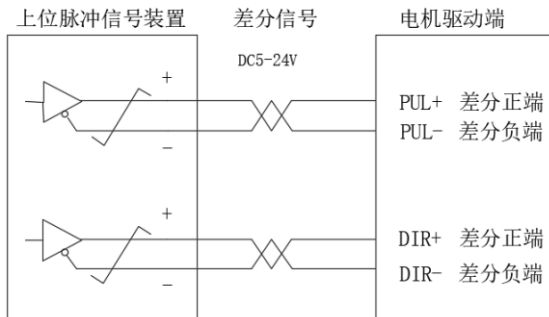
注2：本产品具有一定过载能力，当选配外部开关电源供电应该大于本产品额定电流的1.5倍输出能力。产品的额定电流，在产品铭牌上有标注。

高速脉冲信号接线

集电极开路接线



差分信号接线



注 1：不同的电机，脉冲输入端子接口位置可能不一致，请参考上章节对应型号的硬件接口的描述

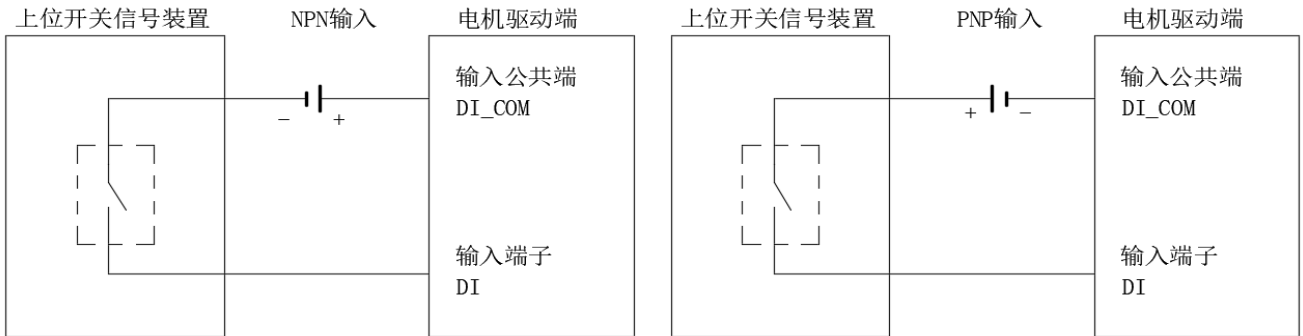
注 2：本产品支持 5-24V 宽电压脉冲输入，最大接收脉冲频率为 200KHZ，上位脉冲装置注意控制频率限制在 200K以内，否则驱动器容易丢失脉冲导致定位异常；

注 3：建议脉冲控制线使用双绞屏蔽线，且不要与强电强干扰铺设在同一线路中，可以有效屏蔽外部强磁干扰；

注 4：以上脉冲接线方式应当与 H05-15 参数保持一致，H05-15 出厂默认脉冲+方向的指令形式。

# DI 与 DO 接线

## DI 输入端子接线



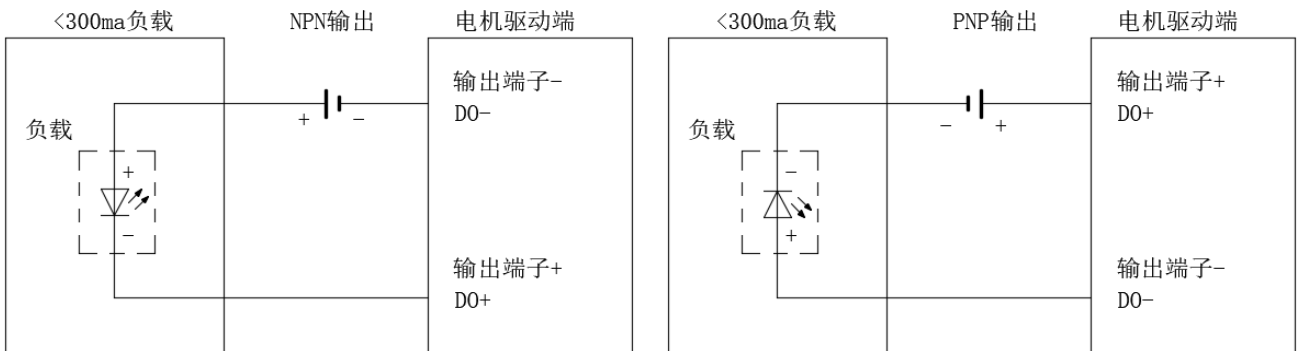
注 1：输入端子控制电压 DC12-24V 有效；

注 2：每个 DI 都可以自由分配不同功能（参考 4.2 DIDO 参数章节），但同一个功能不可以分配多个 DI。

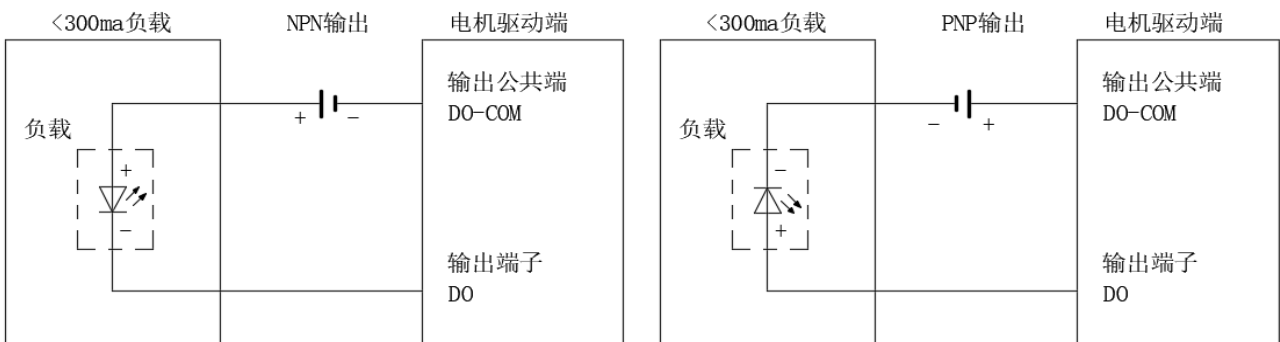
注 3：外部开关信号控制 DC- 输入，选择 NPN 型接法，低电平有效；外部开关信号控制 DC+ 输入，选择 PNP 型接法，高电平有效；

## DO 输出端子接线

### MD 系列一体式



### D 系列分体式驱动器

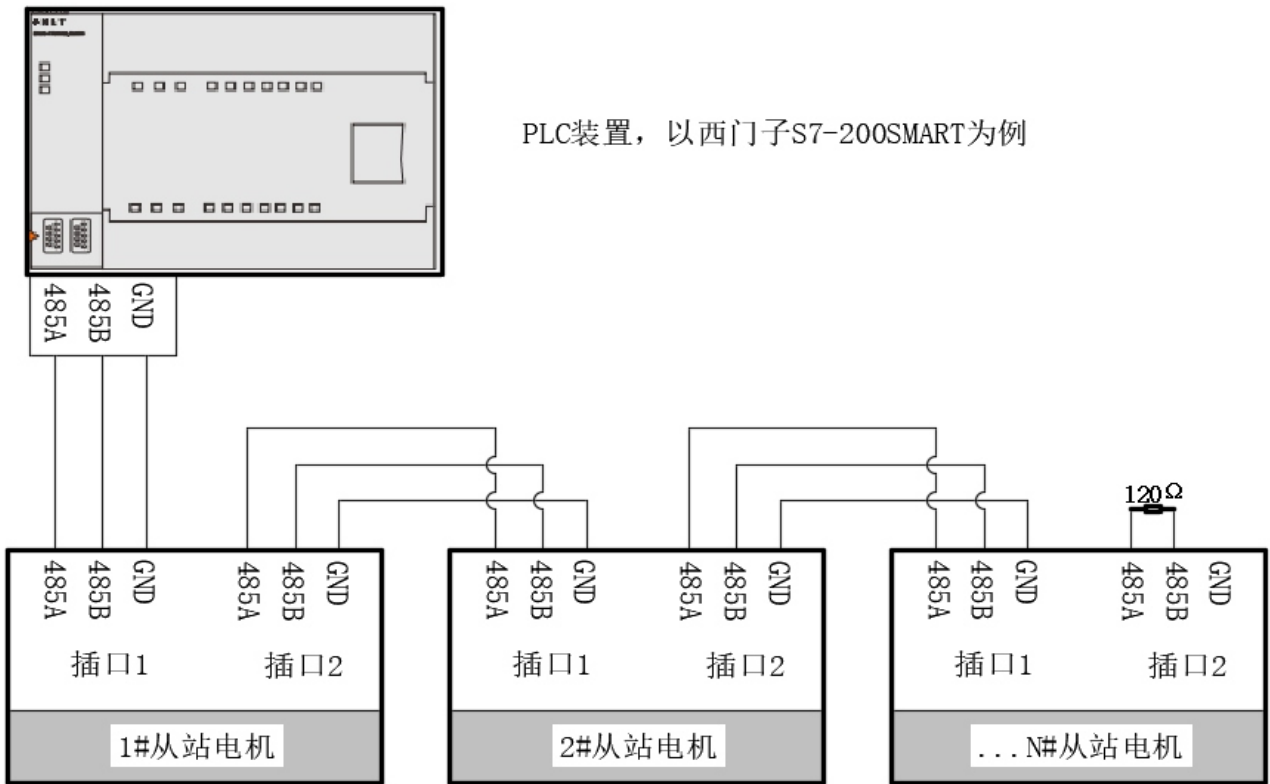


注 1：输出端子最大驱动能力 <300ma 电流，如需要驱动大负载请用中间继电器转换。

注 2：每个 DO 都可以自由分配不同功能（参考 4.2 DIDO 参数章节）。

注 3：控制 DO 端口动作时输出 DC-，选择 NPN 型接法，低电平输出；控制 DO 端口动作时输出 DC+，选择 PNP 型接法，高电平有效；

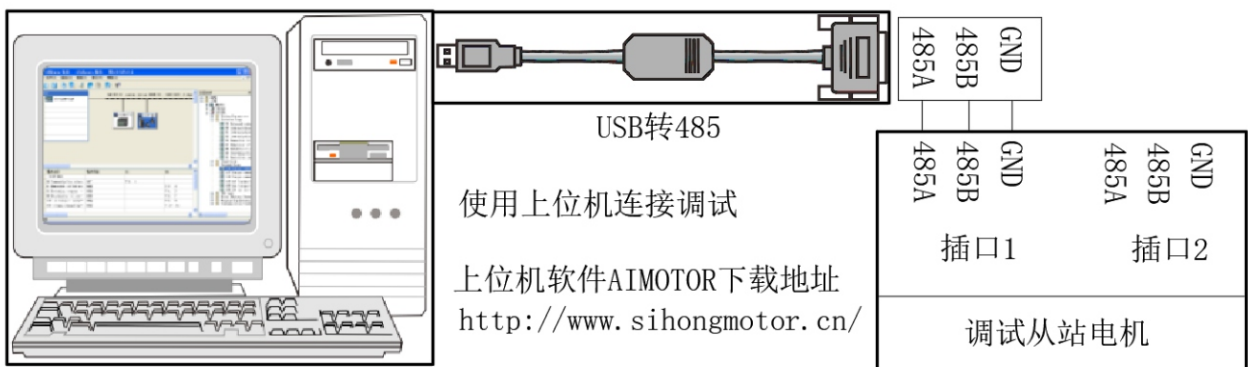
## 多从站连接



注 1：多从站连接，如果通信信号噪音大，建议最后一个从站上增加一个 120 欧姆终端电阻用来保证通讯质量；

注 2：通讯相关阅览（4.5 章节 RS485 相关参数）

## 上位机调试连接



注 1：通常电脑上没有直接的 485 接口，需要将 USB 转 485 才能连接从站电机驱动。

注 2：我司官网上可下载 PC 端的上位机调试软件，方便用户调试。